



## 衛星通信・制御ソフト RA-655

# PilotS 1.1

A few, good change

**PilotS** は、波高・波向・流速計 (**WAVE HUNTER14**) や、衛星通信・制御装置 (**KOBANZAME-S**) の機能を100%、利用するための操作ソフトです。下記の機能があります。

- **WAVE HUNTER** の測定起動・停止、測定条件の変更、処理結果回収機能
- **KOBANZAME-S** の接続状態のチェック、自動接続条件の変更。

### ■ 操作の画面

### ■ 装置情報の設定画面

## ■ 接続情報の設定画面

装置情報の変更

装置情報 | 接続情報 | メール情報 | 処理パラメータ | 係数情報

接続情報

通信時間(ms) 0      自動接続時間(分) 60

アンテナ情報 0      自動接続間隔(分) 60

接続      自動接続基準時刻 0 : 11

現状調査

GPS情報

Latitude      Direction

Longitude      Satellite N

Date/Time      Mes. State

Altitude      Time Gap

Glode       Effective Data

Speed       DMS

Yaw      Pitch      Roll

GPS更新

変更

## ■ メール情報の設定画面

装置情報の変更

装置情報 | 接続情報 | メール情報 | 処理パラメータ | 係数情報

メール情報

Mail Ad.

定時

対象処理 21 水位p(n)      上限値 99.99       下限値 -99.99

メール遅延 0       テキスト添付      平均時間(秒) 0

メール配信処理結果項目の選択

08 最高波高p(m)	追加	00 ---
09 最高波周期p(s)		01 年
12 有義波高p(m)		02 月日
13 有義波周期p(s)		03 時分
25 平均波向16	置換	04 溶存酸素(mg/l)
21 水位p(m)		05 酸素飽和度(%)
32 流速(m/s)		06 測定番号
34 流向16		07 ---
35 水温(°C)	削除	08 最高波高p(m)

メール見出し 東京湾波浪情報      過去、 2      測定分を送信する

ID xo0ya05001      IP 125.206.215.147

GPS更新

変更

## ■ 処理パラメータの設定画面

装置情報の変更

装置情報 | 接続情報 | メール情報 | 処理パラメータ | 係数情報

処理パラメータ

水圧計の海底からの高さ 0.00

主波向の範囲 0 360

真北と磁北の偏角 0

理論係数の限界値 12

フィルターのレベル 35

フィルターの実行回数 1

静穏判定値 0.15

流向判定値 0.01

海水密度 1.0248       座標変換

長周期波下限周期 30       フィルターON

長周期波上限周期 0       真水

水圧ゼロ補正值 50       長周期波処理

平均流速は最後の10分で計算

現状調査

GPS更新

変更

## ■ 係数情報の設定画面

装置情報の変更

装置情報 | 接続情報 | メール情報 | 処理パラメータ | 係数情報

係数情報

平均値       $y = Ax + B$  係数の設定

CH1 A 10200	B -1033	CH9 A 10000	B 0
CH2 A 10000	B 0	CH10 A 10000	B 0
CH3 A 10000	B 0	CH11 A 10000	B 0
CH4 A 10000	B 0	CH12 A 10000	B 0
CH5 A 10000	B 0	CH13 A 10000	B 0
CH6 A 10000	B 0	CH14 A 10000	B 0
CH7 A 10000	B 0	CH15 A 10000	B 0
CH8 A 10000	B 0	CH16 A 10000	B 0

現状調査

GPS更新

変更