



通信・制御ソフト RA-650

Pilot 1.1

A few, good change

Pilot は、波高・波向・流速計(**WAVE HUNTER**)や、インターネット通信・制御装置(**KOBANZAME**)の機能を100%、利用するための操作ソフトです。下記の機能があります。

- **WAVE HUNTER** の測定起動・停止、測定条件の変更、データ回収機能
- **KOBANZAME** の接続状態のチェック、自動接続条件の変更。

■ 操作の画面

■ 装置情報の設定画面

■ 接続情報の設定画面

装置情報の変更

装置情報 | 接続情報 | メール情報 | 処理パラメータ | 係数情報

接続情報

通信時間(ms) 0 自動接続時間(分) 60

アンテナ情報 0 自動接続間隔(分) 60

接続 自動接続基準時刻 0 : 11

現状調査

GPS情報

Latitude Direction

Longitude Satellite N

Date/Time Mes. State

Altitude Time Gap

Glode Effective Data

Speed DMS

Yaw Pitch Roll

GPS更新

変更

■ メール情報の設定画面

装置情報の変更

装置情報 | 接続情報 | メール情報 | 処理パラメータ | 係数情報

メール情報

Mail Ads.

定時

対象処理 21 水位p(n) 上限値 99.99 下限値 -99.99

メール遅延 0 テキスト添付 平均時間(秒) 0

メール配信処理結果項目の選択

08 最高波高p(m)	追加	00 ---
09 最高波周期p(s)		01 年
12 有義波高p(m)		02 月日
13 有義波周期p(s)		03 時分
25 平均波向16	置換	04 溶存酸素(mg/l)
21 水位p(m)		05 酸素飽和度(%)
32 流速(m/s)		06 測定番号
34 流向16		07 ---
35 水温(°C)	削除	08 最高波高p(m)

メール見出 東京湾波浪情報 過去、 2 測定分を送信する

ID xo0ya05001 IP 125.206.215.147

GPS更新

変更

■ 処理パラメータの設定画面

装置情報の変更

装置情報 | 接続情報 | メール情報 | 処理パラメータ | 係数情報

処理パラメータ

水圧計の海底からの高さ 0.00

主波向の範囲 0 360

真北と磁北の偏角 0

理論係数の限界値 12

フィルターのレベル 35

フィルターの実行回数 1

静穏判定値 0.15

流向判定値 0.01

海水密度 1.0248 座標変換

長周期波下限周期 30 フィルターON

長周期波上限周期 0 真水

水圧ゼロ補正值 50 長周期波処理

平均流速は最後の10分で計算

現状調査

GPS更新

変更

■ 係数情報の設定画面

装置情報の変更

装置情報 | 接続情報 | メール情報 | 処理パラメータ | 係数情報

係数情報

平均値 $y = Ax + B$ 係数の設定

CH1 A 10200	B -1033	CH9 A 10000	B 0
CH2 A 10000	B 0	CH10 A 10000	B 0
CH3 A 10000	B 0	CH11 A 10000	B 0
CH4 A 10000	B 0	CH12 A 10000	B 0
CH5 A 10000	B 0	CH13 A 10000	B 0
CH6 A 10000	B 0	CH14 A 10000	B 0
CH7 A 10000	B 0	CH15 A 10000	B 0
CH8 A 10000	B 0	CH16 A 10000	B 0

現状調査

GPS更新

変更